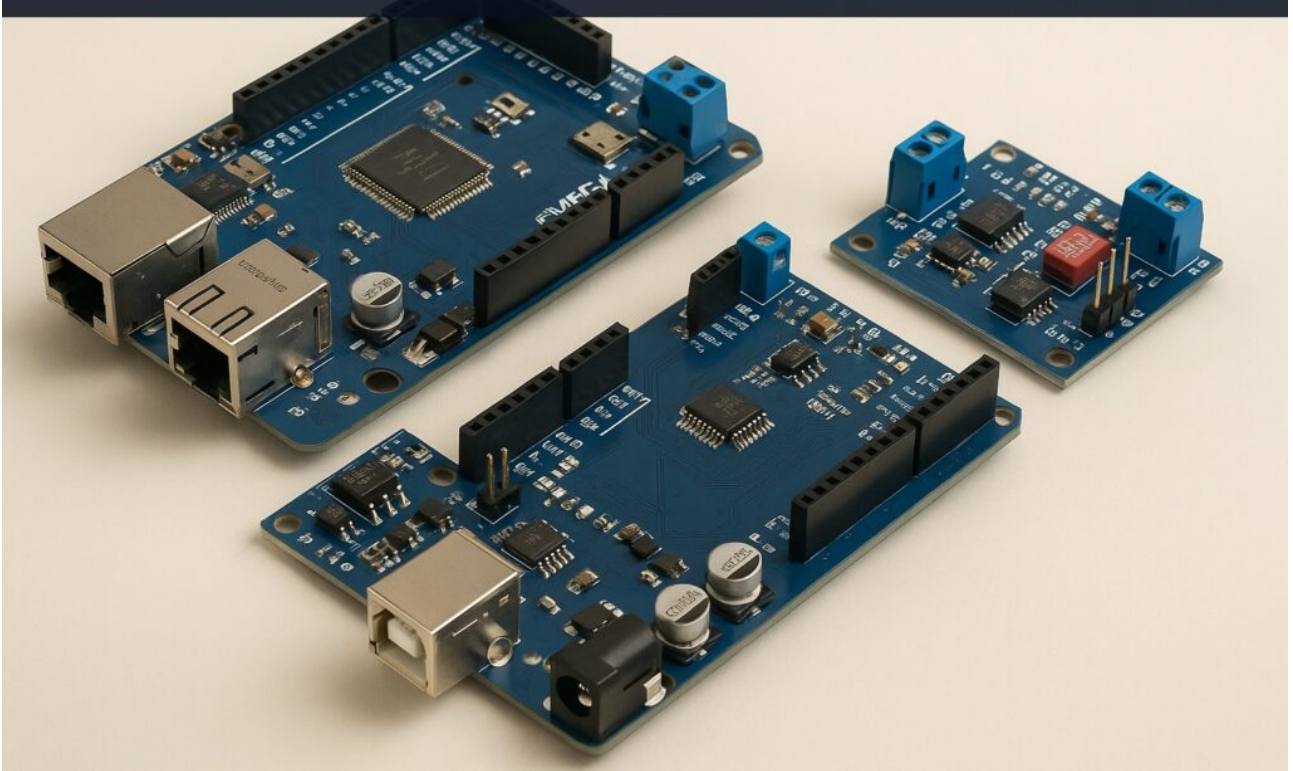


## Caso práctico: Control PID de fermentación RS485 y Ethernet

Caso práctico: Control PID de fermentación RS485 y Ethernet

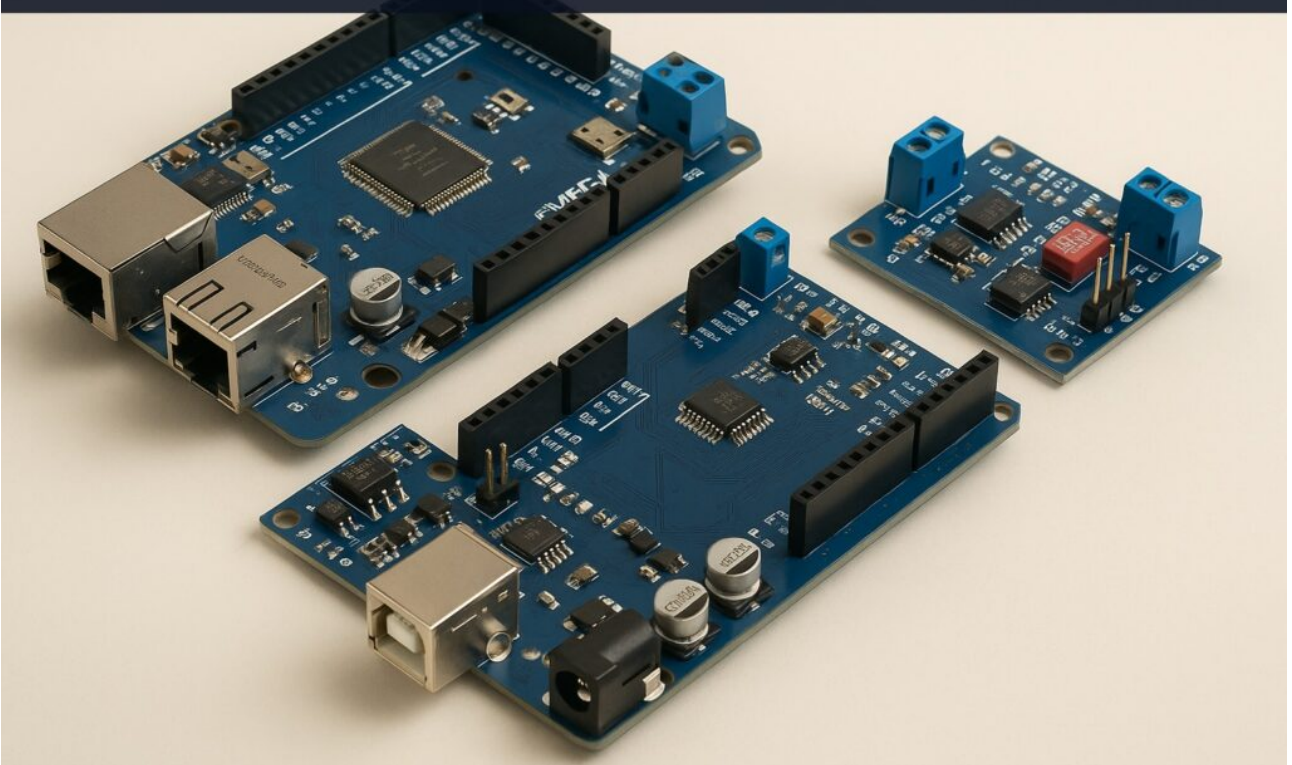


Aprende a construir un controlador de temperatura de fermentación robusto con Arduino Mega 2560, RS485 y Ethernet. Guía paso a paso.

---

**Practical case: PID fermentation control via RS485/Ethernet**

## Practical case: PID fermentation control via RS485/Ethernet

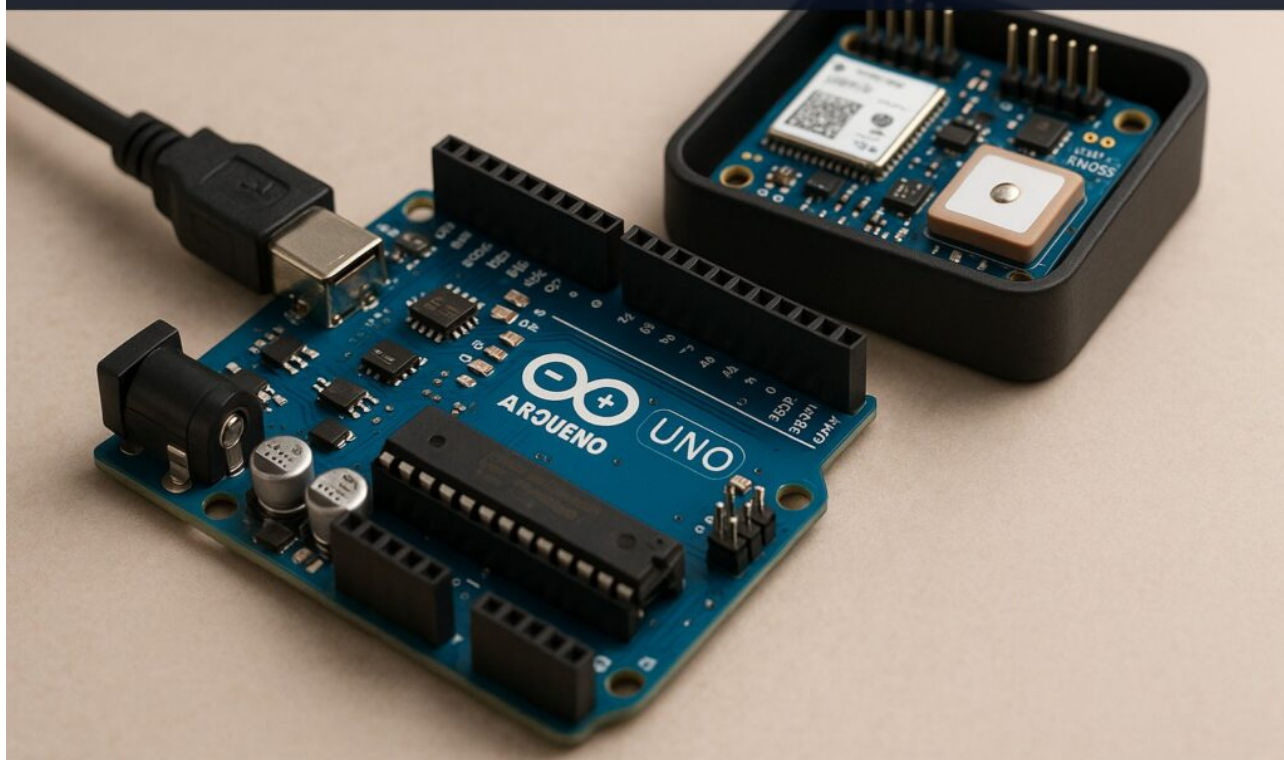


Learn to build a robust fermentation temperature controller using Arduino Mega 2560, RS485, and Ethernet. Step-by-step guide with code and wiring.

---

## Caso práctico: Rastreador GNSS/GSM Arduino MKR GSM 1400

## Caso práctico: Rastreador GNSS/GSM Arduino MKR GSM 1400

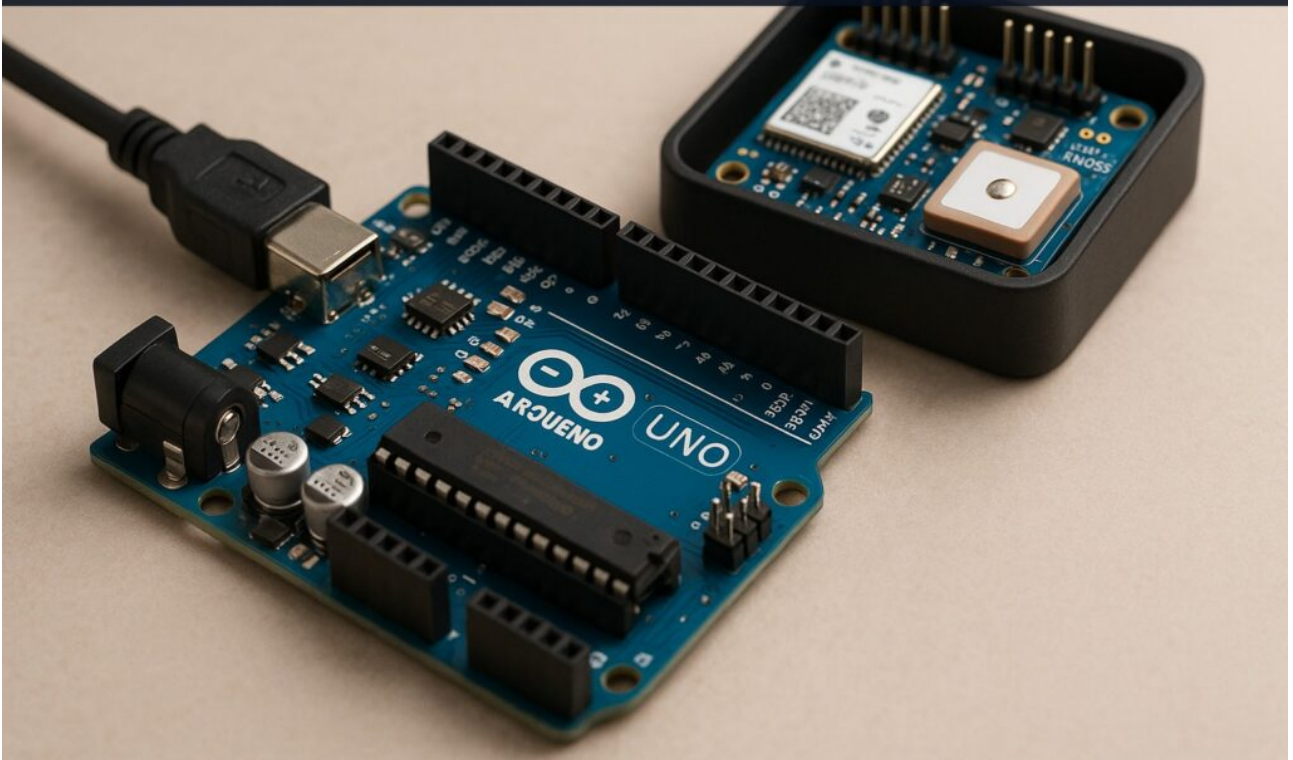


Construye un rastreador de activos GNSS-GSM listo para el campo con Arduino MKR GSM 1400, NEO-M8N y BNO055. Aprende a enviar telemetría por GSM.

---

## Practical case: Arduino MKR GSM 1400 GNSS/GSM Tracker

## Practical case: Arduino MKR GSM 1400 GNSS/GSM Tracker

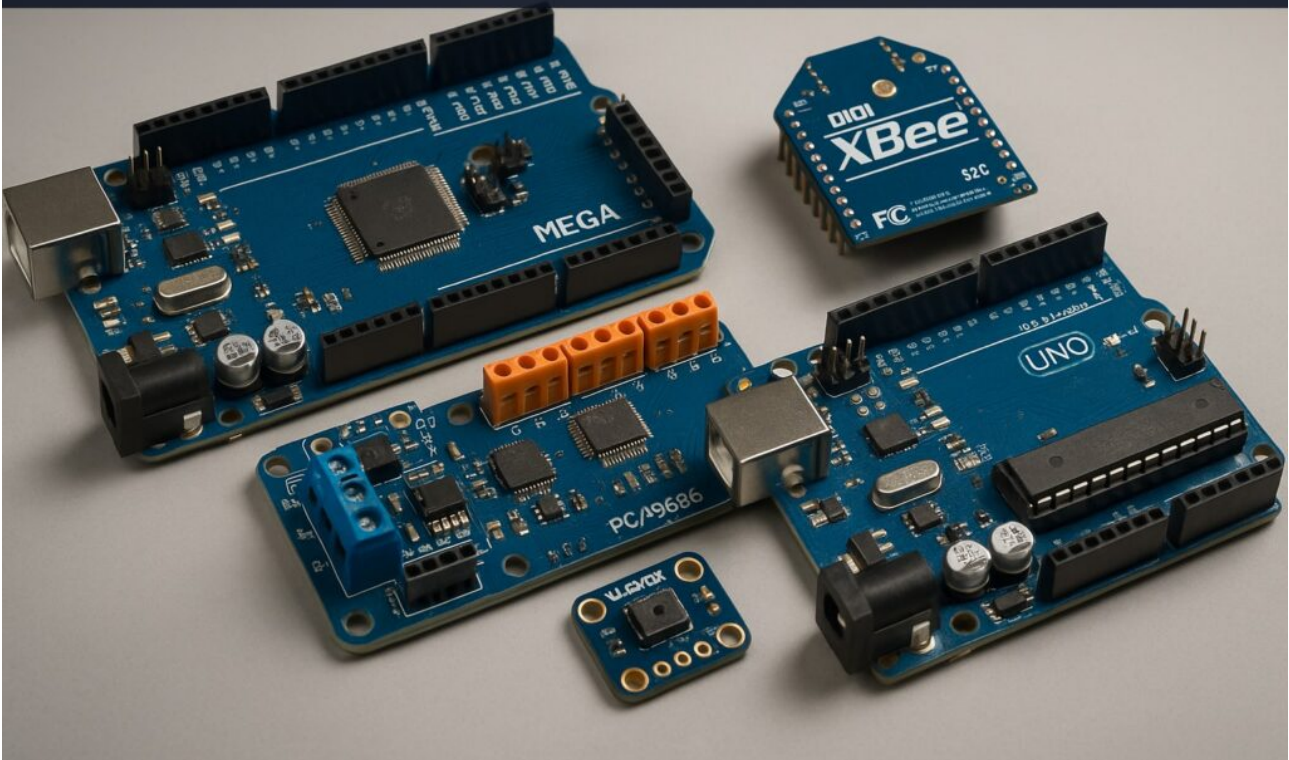


Build a field-ready GNSS-GSM asset tracker using Arduino MKR GSM 1400, NEO-M8N, and BNO055. Learn to post telemetry over GSM with PlatformIO.

---

## Caso práctico: Hexápodo Arduino Mega 2560 + PCA9685 + XBee

## Caso práctico: Hexápodo Arduino Mega 2560 + PCA9685 + XBee

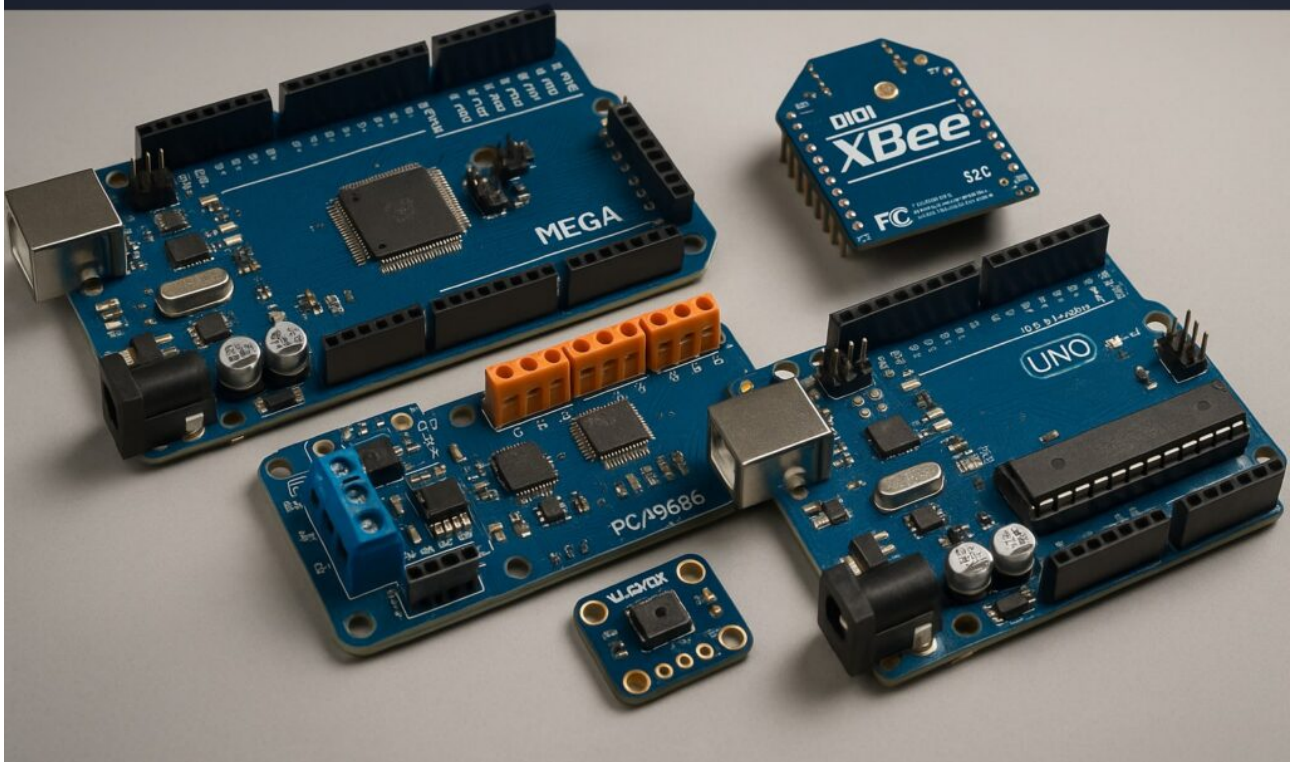


Construye un robot hexápodo controlado por Zigbee con Arduino Mega 2560, PCA9685 y XBee S2C. Aprende a cablear, programar y solucionar problemas.

---

**Practical case: Hexapod, Arduino Mega 2560, PCA9685, XBee**

## Practical case: Hexapod, Arduino Mega 2560, PCA9685, XBee



Build a Zigbee-controlled hexapod robot with Arduino Mega 2560, PCA9685, and XBee S2C. Learn to wire, program, and troubleshoot your creation.